

本日やること

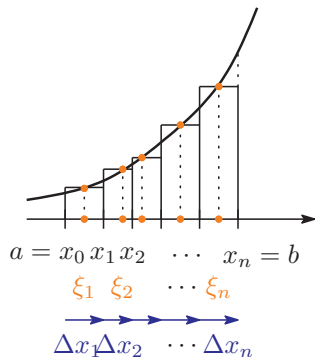
- 1 2変数関数の重積分法
 - 2重積分
 - 2重積分の基本的性質
 - 累次積分
 - 極座標による重積分
- 2 曲線と線積分
 - 1変数ベクトル関数
 - 曲線
 - 線積分

詳しいことは2年次の「電気のための微分積分D」で勉強してください。

重積分法

復習

[復習：1 変数関数 $f(x)$ の $[a, b]$ 上定積分の定義]



$$\mathcal{P} : a = x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$$

$$x_{k-1} \leq \xi_k \leq x_k, \quad k = 1, \cdots, n$$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}, \quad k = 1, \cdots, n$$

$$|\mathcal{P}| = \max_{k=1, \cdots, n} |\Delta x_k|$$

として

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k$$

を 区間 $[a, b]$ 上の関数 $f(x)$ の定積分という。

二重積分

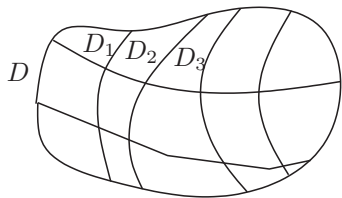
積分領域の分割

平面の点集合 $D \subset \mathbb{R}^2$ で定義された関数 $f(x, y)$ の D 上積分を考えたい。
 D としては連続な曲線で囲まれた図形のようなものを考える。積分領域とよぶ。

$\mathcal{P} = \{D_1, \dots, D_n\}$ が D の分割であるとは、

(i) $D = D_1 \cup \dots \cup D_n$

(ii) 各 D_k は境界以外では互いに共通部分をもたない図形
であること。



当分 D, D_k は長方形のようなものを考える。

二重積分

定義

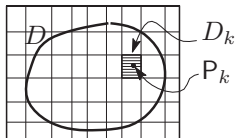
2 重積分の定義

D : 面積をもつ有界閉領域

$f(x, y)$: D 上で定義された関数

$\mathcal{P} = \{D_1, \dots, D_n\}$: D の分割

$P_k \in D_k, k = 1, \dots, n$



$f(x, y)$ は D 上で積分可能 \Leftrightarrow

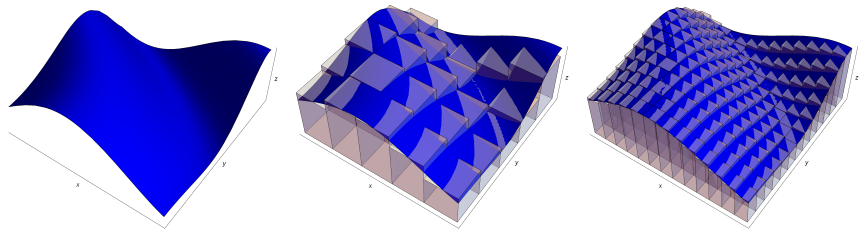
$$\lim_{|\mathcal{P}| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(P_k) m(D_k) \quad (\mathcal{P}, \{P_k\} \text{ のとりかたによらず存在})$$

この極限值 = $\iint_D f(x, y) dx dy$, $f(x, y)$ の D 上の 2 重積分と呼ぶ

($m(D_k)$ は D の面積を表す。)

二重積分

定義



二重積分

2 重積分の基本的性質

1. 面積をもつ有界閉領域 D 上で連続な 2 変数関数は D で積分可能である。
以後、 D は面積を持ち有界閉な領域、関数は連続とする。

$$2. (i) \iint_D (f(x, y) + g(x, y)) dx dy = \iint_D f(x, y) dx dy + \iint_D g(x, y) dx dy$$

$$(ii) \iint_D k f(x, y) dx dy = k \iint_D f(x, y) dx dy \quad (k \text{ は定数とする})$$

$$(iii) D \text{ 上で } f(x, y) \leq g(x, y) \Rightarrow \iint_D f(x, y) dx dy \leq \iint_D g(x, y) dx dy$$

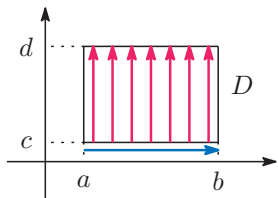
- (iv) $D = D_1 \cup D_2$ で D_1, D_2 が境界以外では共通部分をもたないならば、

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D_1} f(x, y) dx dy + \iint_{D_2} f(x, y) dx dy$$

2重積分

累次積分

累次積分



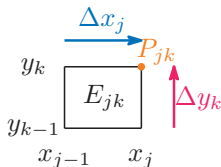
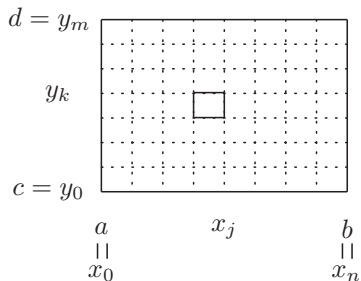
$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$$

$$\Rightarrow \iint_D f(x, y) dx dy = \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx$$

2 重積分

累次積分

[確かめ] $\{E_{jk} \mid j = 1, \dots, n, k = 1, \dots, m\}$ により長方形分割する。



$$\begin{aligned} \text{左辺} &\doteq \sum_{j,k} f(P_{jk}) \Delta x_j \Delta y_k \\ &= \sum_{j=0}^n \left(\sum_k^m f(x_j, y_k) \Delta y_k \right) \Delta x_j \end{aligned}$$

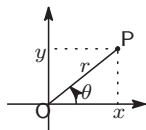
$$\doteq \sum_{j=0}^n \left(\int_c^d f(x_j, y) dy \right) \Delta x_j$$

\doteq 右辺

分割を細かくする極限をとると \doteq が $=$ になる。

2 重積分

極座標変換による重積分



関数を極座標 (r, θ) で表した方が積分計算が楽になることがある。

極座標変換による置換積分法

D : 面積をもつ有界閉領域 $f(x, y)$: 連続関数 とするとき

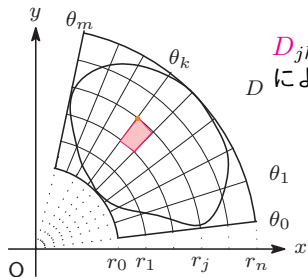
$$(*) \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \Rightarrow \iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{\Omega} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta$$

ただし

$$\begin{aligned} \Omega &= \{ (r, \theta); r \geq 0, -\pi \leq \theta \leq \pi \ (x, y) \in D \} \\ &: (r \cos \theta, r \sin \theta) \in D \text{ となるような } (r, \theta) \text{ の集合} \end{aligned}$$

2重積分

極座標変換による重積分



$D_{jk} = \{(r \cos \theta, r \sin \theta) \mid r_{j-1} \leq r \leq r_j, \theta_{k-1} \leq \theta \leq \theta_k\}$
 D により扇型分割する。

$$\Delta r_j = r_j - r_{j-1},$$

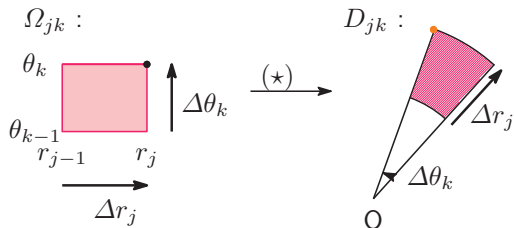
$$\Delta \theta_k = \theta_k - \theta_{k-1},$$

$$P_{jk}(r_j \cos \theta_k, r_j \sin \theta_k) \in D_{jk}$$

$$j = 1, \dots, n, k = 1, \dots, m$$

2 重積分

極座標変換による重積分



$$m(D_{jk}) = r_j \Delta r_j \Delta \theta_k - \frac{1}{2} (\Delta r_j)^2 \Delta \theta_k \doteq r_j \Delta r_j \Delta \theta_k$$

$$\sum_{j,k} f(P_{jk}) m(D_{jk}) \doteq \sum_{j,k} f(r_j \cos \theta_k, r_j \sin \theta_k) r_j \Delta r_j \Delta \theta_k$$

↓
左辺

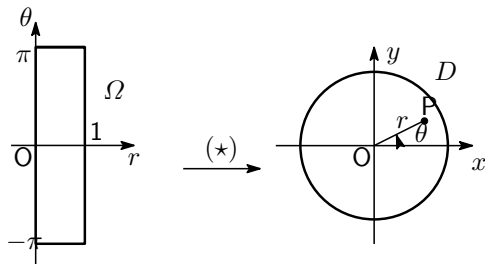
↓
右辺

2 重積分

極座標変換による重積分

$$I = \iint_D (1 - \sqrt{x^2 + y^2}) dx dy \quad D = \{(x, y); x^2 + y^2 \leq 1\}$$

[解]



$$P(x, y) \in D \Leftrightarrow 0 \leq r \leq 1 \text{ より}$$

$$\Omega = \{(r, \theta); 0 \leq r \leq 1, -\pi \leq \theta \leq \pi\}$$

$$\text{極座標変換 } (*) \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \text{ により}$$

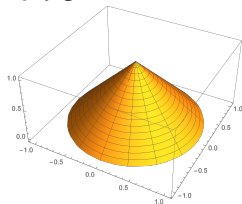
$$1 - \sqrt{x^2 + y^2} = 1 - r, \quad dx dy = r dr d\theta \text{ だから}$$

2重積分

極座標変換による重積分

$$\begin{aligned} I &= \iint_{\Omega} (1-r) r dr d\theta \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} \left(\int_0^1 (1-r) r dr \right) d\theta \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} \left[\frac{r^2}{2} - \frac{r^3}{3} \right]_{r=0}^{r=1} d\theta = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1}{6} d\theta = \frac{\pi}{3} \end{aligned}$$

である。



曲線と線積分

1 変数ベクトル関数

ここからは空間で考える。

1 変数ベクトル関数・成分表示

実数に空間のベクトルを対応させる写像

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R} & & \text{ベクトル} \\ t & \longmapsto & \vec{A}(t) : \end{array}$$

を **1 変数ベクトル関数** という。

動点の位置ベクトル, 速度ベクトル, 加速度ベクトル, 曲線のパラメータ表示などで現れる。

成分表示すると

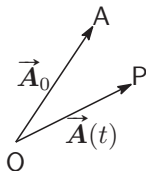
$$\vec{A}(t) = (x(t), y(t), z(t))$$

のように **各成分は t の関数** となる。

曲線と線積分

1 変数ベクトル関数の微分法

1 変数ベクトル関数の極限・連続性



$\lim_{t \rightarrow t_0} AP = 0$ のとき $\lim_{t \rightarrow t_0} \vec{A}(t) = \vec{A}_0$ と定める。

実は $P(x_0, y_0, z_0)$ として

$$\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = x_0, \quad \lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = y_0, \quad \lim_{t \rightarrow t_0} z(t) = z_0$$

と同値。

$\vec{A}(t)$ が点 t_0 で連続 $\Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow t_0} \vec{A}(t) = \vec{A}(t_0)$

$\vec{A}(t)$ が区間 I で連続 $\Leftrightarrow I$ の各点で連続

実は各成分関数 $x(t), y(t), z(t)$ が連続であることと同値。

曲線と線積分

1 変数ベクトル関数の微分法

1 変数ベクトル関数の微分係数の定義

$$\vec{A}(t) \text{ が } t_0 \text{ で微分可能} \Leftrightarrow \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{A}(t_0 + \Delta t) - \vec{A}(t_0)}{\Delta t} \dots (*) \text{ が存在}$$

(*) を t_0 における微分係数ベクトルといい

$$\text{記号: } \frac{d\vec{A}}{dt}(t_0), \dot{\vec{A}}(t_0), \dots$$

で表す

曲線と線積分

1 変数ベクトル関数の微分法

微分係数の成分表示

$\vec{A}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ のとき

$\vec{A}(t)$ が t_0 で微分可能 $\iff x(t), y(t), z(t)$ が t_0 で微分可能

$\dot{\vec{A}}(t_0) = (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0))$ 成分ごとに微分すればよい。

[確かめ]
$$\frac{\vec{A}(t_0 + \Delta t) - \vec{A}(t_0)}{\Delta t}$$

$$= \frac{(x(t_0 + \Delta t) - x(t_0), y(t_0 + \Delta t) - y(t_0), z(t_0 + \Delta t) - z(t_0))}{\Delta t}$$

$$= \left(\frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t}, \frac{y(t_0 + \Delta t) - y(t_0)}{\Delta t}, \frac{z(t_0 + \Delta t) - z(t_0)}{\Delta t} \right)$$

$$\begin{array}{ccc} \downarrow & & \downarrow \\ x'(t_0) & & y'(t_0) \\ & & \downarrow \\ & & z'(t_0) \end{array}$$

曲線と線積分

1 変数ベクトル関数の微分法

1 変数ベクトル関数の導関数ベクトルの定義

$t \mapsto \dot{\vec{A}}(t)$ を $\vec{A}(t)$ の導関数ベクトルという

導関数の成分表示

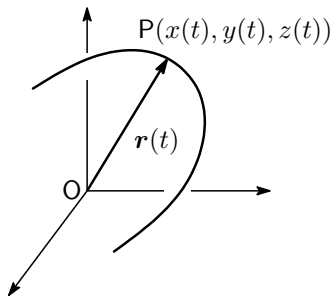
$\vec{A}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ のとき

$$\dot{\vec{A}}(t) = (x'(t), y'(t), z'(t))$$

曲線と線積分

曲線

曲線のパラメータ表示



$\vec{r}(t)$: 連続な 1 変数ベクトル値関数

$$C : \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t) \dots\dots\dots ①$$

を満たす点 P の軌跡 C は連続な曲線となる.

(*) を **曲線 C のパラメータ表示** といい, t を **パラメータ** という。

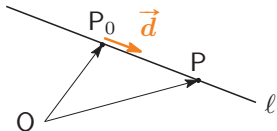
曲線と線積分

曲線と線積分

[例] 点 P_0 を通り, ベクトル $\mathbf{d} \neq \mathbf{0}$ に平行な直線 ℓ のパラメータ表示は

$$\ell: \overrightarrow{OP} = \overrightarrow{OP_0} + t\vec{\mathbf{d}} \quad (t \in \mathbb{R})$$

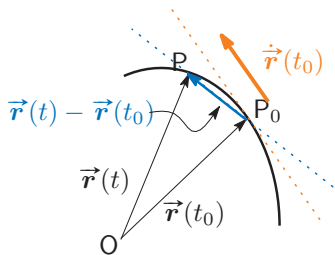
$\vec{\mathbf{d}}$ を方向ベクトルという



曲線と線積分

曲線と線積分

接ベクトルの定義



$\dot{\vec{r}}(t_0) \neq \mathbf{0}$ であるとき

$\dot{\vec{r}}(t_0)$ (の 0 でない定数倍) を, P_0 における C の接ベクトルという。

[考え方] $t \rightarrow t_0$ とすると $P \rightarrow P_0$ となるので直線 P_0P は曲線の接線に近づくと考えられるが

$$\dot{\vec{r}}(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\vec{r}(t) - \vec{r}(t_0)}{t - t_0} = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\overrightarrow{P_0P}}{t - t_0}$$

だから $\dot{\vec{r}}(t_0)$ は接線の方角ベクトルとなる。

曲線と線積分

曲線

曲線の長さ

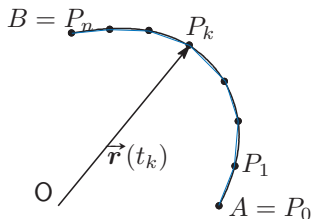
曲線 C の分点を

$$A = P_0, P_1, \dots, P_n = B$$

とするととき C の長さ L を

$$L = \lim \sum_{k=1}^n P_{k-1}P_k$$

と定める. \lim は分点の間隔を細かくする極限。



曲線と線積分

曲線

曲線の長さのパラメータによる計算

C のパラメータ表示を

$$C: \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

とする。ただし $\vec{r}(t)$ は微分可能, $\frac{d\vec{r}}{dt}$ は連続で $\mathbf{0}$ にならないものとする。以後常にこれが成り立つものと仮定する。このとき

$$L = \int_a^b \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| dt$$

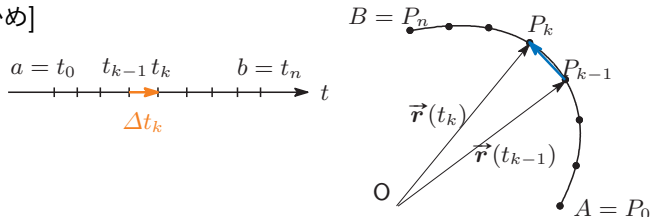
である。成分表示 $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ を使うと

$$= \int_a^b \sqrt{\{x'(t)\}^2 + \{y'(t)\}^2 + \{z'(t)\}^2} dt$$

曲線と線積分

曲線

[確かめ]



$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b \quad \overrightarrow{OP_k} = \vec{r}(t_k), \quad k = 0, 1, \dots, n$$

とすると

$$|\overrightarrow{P_{k-1}P_k}| = \left| \frac{\vec{r}(t_k) - \vec{r}(t_{k-1})}{t_k - t_{k-1}} (t_k - t_{k-1}) \right| \doteq \left| \frac{d\vec{r}}{dt}(t_k) \right| \Delta t_k$$

$$L \doteq \sum_{k=1}^n \left| \frac{d\vec{r}}{dt}(t_k) \right| \Delta t_k \rightarrow \int_a^b \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| dt$$

曲線と線積分

曲線

弧長パラメータの定義

$$C: \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t), \quad \overrightarrow{OA} = \vec{r}(t_0) \text{ のとき}$$

$$s = \int_{t_0}^t \left| \frac{d\vec{r}}{d\tau} \right| d\tau = \begin{cases} \text{曲線 AP の長さ} & (t > t_0 \text{ のとき}) \\ -\text{曲線 AP の長さ} & (t < t_0 \text{ のとき}) \end{cases}$$

で決まる s を **弧長パラメータ** という。

$$\frac{ds}{dt} = \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| \text{ だから } ds = \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| dt \text{ (線要素とよぶ)}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \dot{\vec{r}} \text{ だから } d\vec{r} = \dot{\vec{r}} dt$$

曲線と線積分

線積分

[スカラー場]

$$\begin{array}{l} \text{点} \\ P \end{array} \mapsto \begin{array}{l} \mathbb{R} \\ f(P) \end{array}$$

電位, 電荷密度などで現れる。

[ベクトル場]

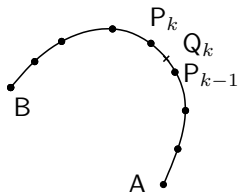
$$\begin{array}{l} \text{点} \\ P \end{array} \mapsto \begin{array}{l} \text{ベクトル} \\ \vec{A}(P) \end{array}$$

電磁場, 流体の速度場などで現れる。

曲線と線積分

線積分

スカラー場の線積分の定義



曲線 C 上のスカラー場 $P \mapsto f(P)$ の線積分を

$$\int_C f(P) ds = \lim \sum_{k=1}^n f(Q_k) \widehat{P_{k-1}P_k}$$

で定める。ただし

$A = P_0, P_1, \dots, P_n = B$: C の分点,

Q_k : C の P_{k-1} から P_k までの部分に含まれる点

$\widehat{P_{k-1}P_k}$: P_{k-1} から P_k までの弧長.

\lim は分割を細かくする極限

スカラー場の線積分は、区間 $[a, b]$ 上の関数の定積分を曲線上に拡張したもの。
(ただし $a < b$ とする。)

曲線と線積分

線積分

パラメータ表示によるスカラー場の線積分の計算

$$C : \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)), \quad a \leq t \leq b,$$

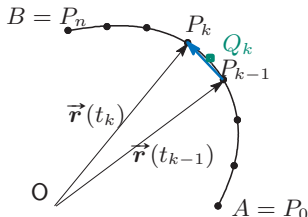
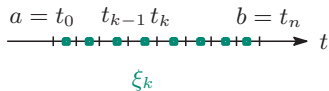
$$\overrightarrow{OA} = \vec{r}(a), \quad \overrightarrow{OB} = \vec{r}(b)$$

$$\Rightarrow \int_C f(\mathbf{P}) ds = \int_a^b f(x(t), y(t), z(t)) \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| dt$$

曲線と線積分

線積分

[確かめ]



$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b,$$

$$x_{k-1} \leq \xi_k \leq x_k, \quad \overrightarrow{OP_k} = \vec{r}(t_k), \quad \overrightarrow{OQ_k} = \vec{r}(\xi_k), \quad k = 0, 1, \dots, n$$

とすると $f(P) = f(\vec{r}(t))$ と書いて

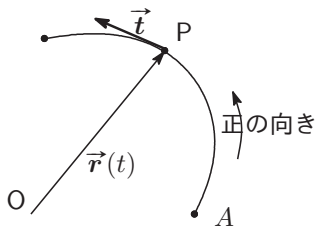
$$\widehat{P_{k-1}P_k} \doteq |\overrightarrow{P_{k-1}P_k}| = \left| \frac{\vec{r}(t_k) - \vec{r}(t_{k-1})}{t_k - t_{k-1}} \right| (t_k - t_{k-1}) \doteq \left| \frac{d\vec{r}}{dt}(\xi_k) \right| \Delta t_k$$

$$\sum_{k=1}^n f(\vec{r}(\xi_k)) \left| \frac{d\vec{r}}{dt}(\xi_k) \right| \Delta t_k \rightarrow \int_a^b f(\vec{r}(t)) \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| dt$$

曲線と線積分

線積分

[曲線の向き付け]



曲線

$$C : \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t)$$

に向きを付ける。

この向きと、 t が増加するとき P の動く向きが一致するとき、 t を**正のパラメータ**という。

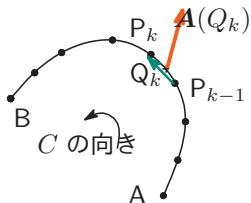
$$\vec{t} = \frac{d\vec{r}}{dt} \div \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right|$$

を**正の単位接ベクトル**という。以後 t は**正のパラメータ**とする。

曲線と線積分

線積分

ベクトル場の線積分の定義



曲線 C 上の, ベクトル場 $P \mapsto \vec{A}(P)$ の線積分を

$$\int_C \vec{A} \cdot d\vec{r} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \vec{A}(Q_k) \cdot \overrightarrow{P_{k-1}P_k} \cdots (*)$$

で定める。(記号はスカラー場の場合と同じ)

曲線と線積分

線積分

パラメータ表示によるベクトル場の線積分の計算

$$C: \overrightarrow{OP} = \vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)), \quad a \leq t \leq b, \quad \text{正のパラメータ}$$

$$\overrightarrow{OA} = \vec{r}(a), \quad \overrightarrow{OB} = \vec{r}(b)$$

$$\Rightarrow \int_C \vec{A} \bullet d\vec{r} = \int_a^b \vec{A}(\vec{r}(t)) \bullet \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \int_a^b \vec{A}(\vec{r}(t)) \bullet \vec{t} ds$$

[確かめ] 前と同じ記号で

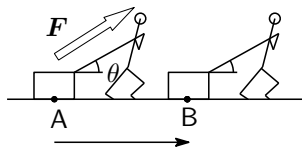
$$\overrightarrow{P_{k-1}P_k} = \frac{\Delta \vec{r}_k}{\Delta t_k} \Delta t_k \doteq \frac{d\vec{r}}{dt}(\xi_k) \Delta t_k, \quad \vec{A}(Q_k) = \vec{A}(\vec{r}(\xi_k))$$

$$(\star) \text{ の右辺} \doteq \sum_{k=1}^n \vec{A}(\vec{r}(\xi_k)) \bullet \frac{d\vec{r}}{dt}(\xi_k) \Delta t_k \rightarrow \int_a^b \vec{A}(\vec{r}(t)) \bullet \frac{d\vec{r}}{dt} dt$$

曲線と線積分

線積分

[力の場での仕事] 空間の点 P に対して力 $\vec{F}(P)$ が決まるとき, $\vec{F}(P)$ を力の場という. 力の場 \vec{F} の中で曲線 C に沿って物体を移動させるとき, \vec{F} のする仕事 W を定める.



\vec{F} : 定ベクトル. C : 線分 AB (A から B へ向き付ける) の場合.

\vec{F} と \overrightarrow{AB} のなす角を θ とするとき

$$W = |\vec{F}| AB \cos \theta = \vec{F} \cdot \overrightarrow{AB}$$

一般の場合. C を折れ線 $P_0P_1 \dots P_n$ で近似して各線分 $P_{k-1}P_k$ 上では $\vec{F}(P)$ は定ベクトル $\vec{F}(Q_k)$ で近似して, W を

$$W = \lim \sum_{k=1}^n \vec{F}(Q_k) \cdot \overrightarrow{P_{k-1}P_k} = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

と定める.