

本日よりこと

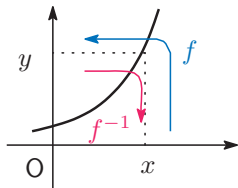
- 逆関数の微分法
- 指数関数・対数関数の導関数
- 対数微分法
- 三角関数の導関数

初等関数の導関数

逆関数の微分法

逆関数

$$\begin{array}{ccc}
 X & \xrightarrow{f} & Y \\
 x & \mapsto & y \\
 & & y = f(x)
 \end{array}$$



X : f の定義域

$Y = f(X)$: f の値域 のとき

関数 f が **1対1** であるとは

「 $f(x_1) = f(x_2) \Leftrightarrow x_1 = x_2$ 」であること。
このとき

$$x = f^{-1}(y) \Leftrightarrow y = f(x)$$

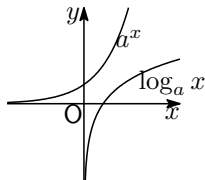
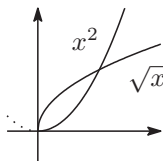
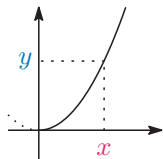
で決まる関数

$$f^{-1} : Y \rightarrow X$$

を f の**逆関数**という。

初等関数の導関数

逆関数の微分法



[例]

$y = x^2$, ($x \geq 0$) の逆関数は $x = \sqrt{y}$

変数 x, y をとりかえて $y = \sqrt{x}$ と表す必要は必ずしもない。

変数を取り換えて $y = \sqrt{x}$ とすると、二つの関数のグラフは $y = x$ に関して対称になる。

$a > 0$, $a \neq 1$ とする。

$y = a^x$ の逆関数は $x = \log_a y$, ($y > 0$)

変数を取り換えて $y = \log_a x$ とすると、二つの関数のグラフは $y = x$ に関して対称になる。

初等関数の導関数

逆関数の微分法

逆関数の微分法

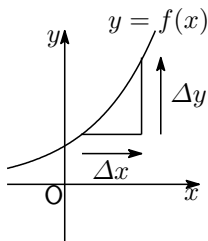
- (i) 関数 $y = f(x)$ が区間 I で連続かつ狭義単調であるとする。逆関数が存在して連続である。
- (ii) さらに $f(x)$ が I で微分可能で $f'(x) \neq 0$ ならば、逆関数 $x = f^{-1}(y)$ も $f(I)$ で微分可能で次が成り立つ：

$$\frac{dx}{dy} = \frac{1}{\frac{dy}{dx}}$$

初等関数の導関数

逆関数の微分法

[確かめ] (i) は省略。(ii) は



$\Delta x (\neq 0)$: x の増分

$\Delta y = f(x + \Delta x) - f(x)$: y の増分.

とすると

$$\Delta x = f^{-1}(y + \Delta y) - f^{-1}(y)$$

で f^{-1} は連続だから $\Delta y \rightarrow 0 \Rightarrow \Delta x \rightarrow 0$

$$\frac{\Delta x}{\Delta y} = \frac{1}{\frac{\Delta y}{\Delta x}}$$

だからここで $\Delta x, \Delta y \rightarrow 0$ とすると $\frac{dx}{dy} = \frac{1}{\frac{dy}{dx}}$

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

ネイピアの数 e

次の極限が存在する:

$$(i) \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$$

$$(ii) \lim_{x \rightarrow 0} (1 + x)^{\frac{1}{x}} = e$$

この極限の値 e は**ネイピアの数**とよばれ、無理数である。円周率 π と並んで最重要の定数である。

$$e = 2.718281828459 \dots$$

である。

初等関数の導関数

べき関数の導関数

二項定理

$$(a + b)^n = {}_n C_n a^n + {}_n C_{n-1} a^{n-1} b + \cdots + {}_n C_0 b^n = \sum_{k=0}^n {}_n C_k a^{n-k} b^k$$

[確かめ] $(a + b)^n$ を展開すると

$$\begin{array}{ccccccc} (a + b)(a + b)(a + b) \cdots (a + b) & & & & & & \\ \downarrow & \downarrow & \downarrow & \cdots & \downarrow & & \text{取り出す} \\ a & b & a & \cdots & a & & \end{array}$$

のように各 $(a + b)$ から a, b の一方を取り出してかけ合わせたものの総和になる。

a を k 個 b を $n - k$ 個取り出す場合の数は ${}_n C_k = \frac{n!}{(n - k)!k!}$ だから正しい。

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

以下 (i), (ii) を確かめる。

(Step 1) $0 < a \leq b$ ならば $\frac{a}{b} \leq \frac{a+1}{b+1}$ 。

(Step 2) 数列 $\left\{ \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \right\}$ は単調増加。なぜなら 2 項定理により

$$\begin{aligned} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n &= \sum_{k=0}^n {}_n C_k \left(\frac{1}{n}\right)^k = \sum_{k=0}^n \frac{n(n-1) \times \cdots \times (n-k+1)}{k! n^k} \\ &= 1 + \sum_{k=1}^n \frac{n}{n} \frac{n-1}{n} \times \cdots \times \frac{n-k+1}{n} \frac{1}{k!} \\ &\leq 1 + \sum_{k=1}^n \frac{n+1}{n+1} \times \frac{n+1-1}{n+1} \times \cdots \times \frac{n+1-k+1}{n+1} \times \frac{1}{k!} \\ &\leq 1 + \sum_{k=1}^{n+1} \frac{n+1}{n+1} \times \frac{n}{n+1} \times \cdots \times \frac{n-k+2}{n+1} \times \frac{1}{k!} = \left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^{n+1} \end{aligned}$$

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

(Step 3) $\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \leq 3$. なぜなら $k = 1, \dots, n$ のとき $k! \geq 2^{k-1}$ であるから

$$\begin{aligned} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n &= 1 + \sum_{k=1}^n \frac{n}{n} \frac{n-1}{n} \times \dots \times \frac{n-k+1}{n} \frac{1}{k!} \\ &\leq 1 + \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^2} + \dots + \frac{1}{2^{n-1}}\right) = 1 + \frac{1 - \frac{1}{2^n}}{1 - \frac{1}{2}} \\ &< 1 + \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} = 3 \end{aligned}$$

(Step 4) 数列 $\left\{\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n\right\}$ は有界かつ単調増加だから収束する。(教科書 47 ページまたはスライド第 1 回) これで (i) がわかった。

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

(Step 5) $x \rightarrow +0$ の場合に (ii) を示す. $n \leq \frac{1}{x} < n+1$ となる自然数 n をとる.
 $t \mapsto (1+x)^t$ は t について単調増加であり $\frac{1}{n+1} < x \leq \frac{1}{n}$ だから

$$\left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^n < (1+x)^n \leq (1+x)^{\frac{1}{x}} < (1+x)^{n+1} \leq \left(1 + \frac{1}{n}\right)^{n+1}$$

である. ここで $x \rightarrow +0$ とすると $n \rightarrow \infty$ となるので

$$\begin{aligned} \left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^n &= \left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^{n+1} \left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^{-1} \rightarrow e \times 1 = e, \\ \left(1 + \frac{1}{n}\right)^{n+1} &= \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \left(1 + \frac{1}{n}\right) \rightarrow e \times 1 = e \end{aligned}$$

となる. したがって, はさみうちの原理により $(1+x)^{\frac{1}{x}}$ も e に収束することがわかった. $x \rightarrow -0$ の場合は教科書 56 ページを見てください.

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

定理 4.11 対数関数の導関数

$$(i) (\log x)' = \frac{1}{x}, \quad (x > 0)$$

$$(ii) (\log |x|)' = \frac{1}{x}, \quad (x \neq 0)$$

[(i) の確かめ] 左辺 = $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log(x+h) - \log x}{h}$ であり

$$\begin{aligned} \frac{\log(x+h) - \log x}{h} &= \frac{1}{h} \log \frac{x+h}{x} = \frac{1}{x} \frac{1}{h} \log \left(1 + \frac{h}{x} \right) \\ &= \frac{1}{x} \log \left\{ \left(1 + \frac{h}{x} \right)^{\frac{x}{h}} \right\} \rightarrow \frac{1}{x} \log e = \frac{1}{x} \end{aligned}$$

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

[(ii) の確かめ] $x > 0$ のとき: $|x| = x$ であるから (i) と同じ。

$x < 0$ のとき: $t = -x$ とおくと $|x| = t > 0$ であるから合成関数の微分法により

$$(\log |x|)' = \frac{d \log t}{dt} \times \frac{dt}{dx} = \frac{1}{t} \times (-1) = \frac{1}{x}.$$

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

定理 4.12 指数関数の導関数

$$(e^x)' = e^x$$

[確かめ]

$y = e^x$ とおく. $x = \log y$ であるから逆関数の微分法により

$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\frac{dx}{dy}} = \frac{1}{\frac{d}{dy} \log y} = \frac{1}{\frac{1}{y}} = y = e^x,$$

初等関数の導関数

指数関数・対数関数の導関数

[例]

$$(i) (e^{ax})' = ae^{ax} \quad (a; \text{定数})$$

$$(ii) (a^x)' = a^x \log a \quad (a: 1 \text{ でない正の定数})$$

[(i) の確かめ] $ax = t$ とおき合成関数の微分法を使うと

$$\text{左辺} = \frac{d}{dx} e^{ax} = \frac{d}{dt} e^t \times \frac{dt}{dx}$$

$$\begin{aligned} \text{定理 4.12 より } \frac{d}{dt} e^t &= e^t \text{ だから} \\ &= e^t \times a = a e^{ax} = \text{右辺.} \end{aligned}$$

[(ii) の確かめ] $a = e^{\log a}$ だから $a^x = e^{x \log a}$. これと (i) により

$$\text{左辺} = e^{x \log a} \log a = \text{右辺}$$

$(a^x)' = a^x$ となるのは $a = e$ のときだけである。

初等関数の導関数

対数微分法

定理 4.13 対数微分

関数 $f(x)$ が微分可能であるとき,

$$(\log |f(x)|)' = \frac{f'(x)}{f(x)}$$

[確かめ] $t = f(x)$ において合成関数の微分法を使うと

$$\frac{d}{dx} \log |f(x)| = \left(\frac{d}{dt} \log |t| \right) \frac{dt}{dx} = \frac{1}{t} f'(x) = \frac{f'(x)}{f(x)}.$$

初等関数の導関数

対数微分法

[例] $(x^\alpha)' = \alpha x^{\alpha-1}$ (α : 実数の定数) の証明。

$y = x^\alpha$ とおき両辺の対数をとると,

$$\log y = \log x^\alpha = \alpha \log x$$

両辺を x で微分すると

$$\frac{y'}{y} = \frac{\alpha}{x}$$

したがって

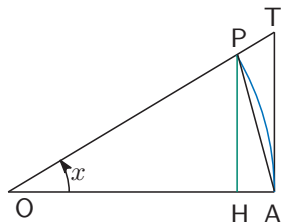
$$y' = \frac{\alpha}{x} \times y = \frac{\alpha}{x} \times x^\alpha = \alpha x^{\alpha-1}$$

初等関数の導関数

三角関数の導関数

三角関数の基本極限

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$$



[確かめ] $0 < x < \frac{\pi}{2}$, $x \rightarrow +0$ とする.

$PH = \sin x$, 弧 $\widehat{PA} = x$, $TA = \tan x$

$\triangle OPA$, 扇型 OPA , $\triangle OTA$ の面積を比較

$$0 < \frac{1}{2} \sin x < \frac{x}{2} < \frac{1}{2} \tan x \quad \left(= \frac{1}{2} \frac{\sin x}{\cos x} \right)$$

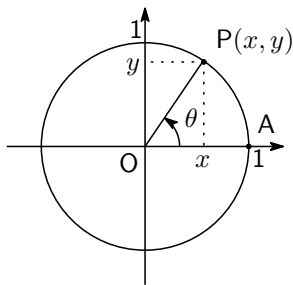
$$\cos x < \frac{\sin x}{x} < 1$$

$\cos x \rightarrow 1$ であるからはさみうちの原理により $\frac{\sin x}{x} \rightarrow 1$ $x \rightarrow -0$ の場合も同様.

初等関数の導関数

三角関数の導関数

復習 三角関数の定義



P を原点中心半径 1 の円周上を A(1, 0) から正の向きに θ ラジアン回転した点とし、P の座標を (x, y) とするとき

$$\cos \theta = x : \text{余弦}$$

$$\sin \theta = y : \text{正弦}$$

$$\tan \theta = \frac{y}{x} : \text{正接}$$

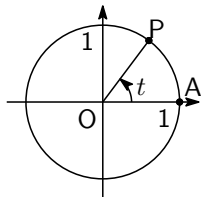
と定める。(分母が 0 となるときは定義しない)

また、これらによって定められる関数 $f(\theta) = \sin \theta$ 等を三角関数という。

初等関数の導関数

三角関数の導関数

等速円運動



動点 P は原点中心半径 1 の円周上を角速度 1 (rad/sec) で回転している。

$t = 0$ のとき $P=A$

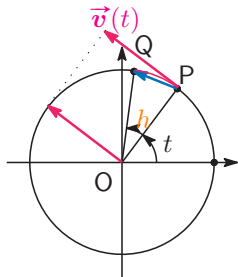
ならば

時刻 t の P の座標 = $(\cos t, \sin t)$

初等関数の導関数

三角関数の導関数

等速円運動の速度ベクトル

P の速度ベクトル $\vec{v}(t)$ を

$$\vec{v}(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\overrightarrow{PQ}}{h}$$

で定める。ただし

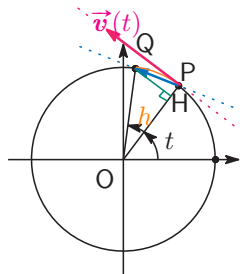
P : 時刻 t の点, Q : 時刻 $t+h$ の点

このとき

$$\begin{aligned} \vec{v}(t) &= \left(\cos \left(t + \frac{\pi}{2} \right), \sin \left(t + \frac{\pi}{2} \right) \right) \\ &= (-\sin t, \cos t) \cdots (\star) \end{aligned}$$

初等関数の導関数

三角関数の導関数



[確かめ] (i) $\vec{v}(t)$ の向きは接線方向で正の回転の向きである. なぜなら直線 PQ は $h \rightarrow 0$ のとき接線に近づくから.

(ii) $\vec{v}(t)$ の大きさは 1 である. なぜなら

$$\frac{QH}{h} = \frac{\sin h}{h} \leq \left| \frac{\overrightarrow{PQ}}{h} \right| \leq \frac{\overset{\text{arc}}{PQ}}{h} = 1$$

かつ $\frac{\sin h}{h} \rightarrow 1$ だから.

(i), (ii) より $\vec{v}(t)$ は $\overrightarrow{OP} = (\cos t, \sin t)$ を $\frac{\pi}{2}$ だけ回転したものだから (★) がわかる.

初等関数の導関数

三角関数の導関数

一方, $P(\cos t, \sin t)$, $Q(\cos(t+h), \sin(t+h))$ だから

$$\begin{aligned}\vec{v}(t) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\overrightarrow{PQ}}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(\cos(t+h) - \cos t, \sin(t+h) - \sin t)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{\cos(t+h) - \cos t}{h}, \frac{\sin(t+h) - \sin t}{h} \right) \\ &= \left(\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\cos(t+h) - \cos t}{h}, \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\sin(t+h) - \sin t}{h} \right) \\ &= ((\cos t)', (\sin t)')\end{aligned}$$

でもあるから, (\star) と比較して

$$((\cos t)', (\sin t)') = (-\sin t, \cos t)$$

同様にして, 等速円運動に限らず時刻 t での座標が $(f(t), g(t))$ である動点 P の速度ベクトルは成分表示すると

$$\vec{v}(t) = (f'(t), g'(t))$$

となることがわかる。

初等関数の導関数

三角関数の導関数

三角関数の導関数

$$(i) (\cos x)' = \cos\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = -\sin x,$$

$$(ii) (\sin x)' = \sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = \cos x$$

[確かめ] 前節より明らか。