

本日やること

1 復習：固有値・固有ベクトル

2 行列の対角化

- 行列の対角化の定義
- 対角化可能となる条件

復習：固有値・固有ベクトル

固有値・固有ベクトルの定義

復習：固有値・固有ベクトルの定義

正方行列 A に対し列ベクトル x , 複素数 λ が

$$Ax = \lambda x, \quad x \neq 0$$

となるとき

λ : A の**固有値**

x : 固有値 λ に対する**固有ベクトル**

という。

固有値・固有ベクトル

固有値・固有ベクトルの定義

[例]

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ とするとき}$$

A の固有値は 1 と 2

固有値 1 に対する固有ベクトルは $x = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

固有値 2 に対する固有ベクトルは $y = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

[確かめ]

$$Ax = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 1 \times \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 1 \times x$$

$$Ay = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 \times y$$

復習：固有値・固有ベクトル

固有値・固有ベクトルの計算

固有値の求め方

正方行列 A の固有値 λ は

$$|A - \lambda E| = 0 \quad (\text{これを 固有方程式という})$$

の解である。

行列の対角化

行列の対角化の定義

行列の対角化の定義

n 次正方行列 A が**対角化可能である**とは

P : n 次正則行列

$\lambda_1, \dots, \lambda_n$: 複素数

があって

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

となること。

P を**対角化行列**という

行列の対角化

対角化可能となる条件

対角化可能となる条件

n 次正方行列 A について次の (i), (ii) は同値である：

(i) A は正則行列 P によって対角化可能である。

(ii) A は n 個の線形独立な固有ベクトル $\{u_1, \dots, u_n\}$ を持つ。

このとき P と $\{u_1, \dots, u_n\}$ の間には

$$P = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ u_1 & u_2 & \cdots & u_n \\ | & | & & | \end{pmatrix} \cdots (*)$$

の関係があり、 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ は固有値となる。

行列の対角化

対角化可能となる条件

[(i) \Rightarrow (ii) の確かめ]

$$(i) \Leftrightarrow P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow AP = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} \cdots (\star\star)$$

ここで $\{u_1, \dots, u_n\}$ を (\star) で決めると

$$(\star\star) \text{ の左辺} = A \begin{pmatrix} | & | & | \\ u_1 & u_2 & \cdots & u_n \\ | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} | & | & | \\ Au_1 & Au_2 & \cdots & Au_n \\ | & | & | \end{pmatrix}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

$$\begin{aligned}
 (\star\star) \text{ の右辺} &= \begin{pmatrix} | & | & & | \\ u_1 & u_2 & \cdots & u_n \\ | & | & & | \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \ddots & \lambda_n \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} | & | & & | \\ \lambda_1 u_1 & \lambda_2 u_2 & \cdots & \lambda_n u_n \\ | & | & & | \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

両辺を比較して $Au_1 = \lambda_1 u_1, \dots, Au_n = \lambda_n u_n$ だから $\{u_1, \dots, u_n\}$ は固有ベクトル。

さらに P が正則であることにより $\{u_1, \dots, u_n\}$ は線形独立。

行列の対角化

対角化可能となる条件

$[(i) \Leftarrow (ii)$ の確かめ] : $(i) \Rightarrow (ii)$ の確かめを逆に追っていけばよい。

行列の対角化

対角化可能となる条件

[例題 6]

(1) $A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix}$ が対角化可能か判定し、可能な場合対角化する。

(Step 1) 固有方程式を解いて固有値を求める。

$$\begin{aligned} |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -3 & -3 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 0 & -3 & -2 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 \\ -3 & -2 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda)^2(-2 - \lambda) = 0 \end{aligned}$$

を解いて固有値は $\lambda = 1$ (2 重解), -2 .

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 2-1) $\lambda = 1$ に対する固有ベクトル $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ を求める。

$$\begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 1 \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\iff \left(\begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{pmatrix} 0 & -3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解けばよい。

行列の対角化

対角化可能となる条件

これは明らかに

$$x_1 \text{ は任意, } x_2 + x_3 = 0$$

と同値だから解は

$$\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad c_1, c_2 \text{ は } 0 \text{ でない任意の数}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 2-2) $\lambda = -2$ に対する固有ベクトル $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ を求める。

$$\begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = -2 \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\iff \left(\begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix} - (-2) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{pmatrix} 3 & -3 & -3 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解けばよい。

行列の対角化

対角化可能となる条件

Gauss の消去法で解く.

$$\begin{pmatrix} 3 & -3 & -3 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

だから

$$\begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ x_2 = 0 \end{cases}$$

$$x = c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad c_3 \text{ は } 0 \text{ でない任意の数}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 3) 対角化する。

(Step 2-1) より $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ は $\lambda = 1$ に対する固有ベクトルの組で、1 次独立である。

(Step 2-2) より $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ は $\lambda = -2$ に対する固有ベクトルである。

得られた固有ベクトルを並べて

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

を作る。

行列の対角化

対角化可能となる条件

$$|\mathbf{P}| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

だから \mathbf{P} は正則, したがって \mathbf{A} は対角化可能。

$$\mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

となる。

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 4) 検算する。 P^{-1} を求めると

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

だから

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

これを用いて

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

[例題 6]

(2) $B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ が対角化可能か判定し、可能な場合対角化する。

(Step 1) 固有方程式を解いて固有値を求める。

$$\begin{aligned} |B - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 2 - \lambda & -1 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 1 \\ -1 & 1 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (-1) \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 - \lambda \\ 0 & 1 - \lambda & 1 \\ 2 - \lambda & -1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= (-1) \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 - \lambda \\ 0 & 1 - \lambda & 1 \\ 0 & -1 + 2 - \lambda & 1 + (1 - \lambda)(2 - \lambda) \end{vmatrix} \end{aligned}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

$$\begin{aligned} &= (-1)^2 \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ -1 + 2 - \lambda & 1 + (1 - \lambda)(2 - \lambda) \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ 1 - \lambda & \lambda^2 - 3\lambda + 3 \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \lambda^2 - 3\lambda + 3 \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda)\{\lambda^2 - 3\lambda + 3 - 1\} \\ &= -(1 - \lambda)^2(\lambda - 2) = 0 \end{aligned}$$

を解いて固有値は $\lambda = 1$ (2 重解), 2.

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 2-1) $\lambda = 1$ に対する固有ベクトル $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ を求める。

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 1 \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解けばよい。

行列の対角化

対角化可能となる条件

Gauss の消去法で解く.

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

だから

$$x_1 = x_2, \quad x_3 = 0$$

$$\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad c_1 \text{ は } 0 \text{ でない任意の数}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 2-2) $\lambda = 2$ に対する固有ベクトル $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ を求める。

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 2 \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解けばよい。

行列の対角化

対角化可能となる条件

Gauss の消去法で解く.

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

だから

$$x_1 = 0, \quad x_2 = x_3$$

$$x = c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad c_2 \text{ は } 0 \text{ でない任意の数}$$

行列の対角化

対角化可能となる条件

(Step 3) 対角化可能性の判定。線形独立な固有ベクトルが 2 個しか作れないから対角化可能ではない。