

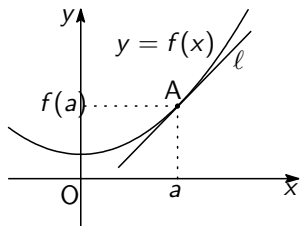
本日よりこと

1 2変数関数

- 復習：接平面
- 合成関数の微分法
- 極座標

2 変数関数

復習：接平面



1. 曲線 $y = f(x)$ において
 $A(a, f(a))$ を通る接線 l の傾き $= f'(a)$

接線の方程式

$$y - f(a) = f'(a)(x - a)$$

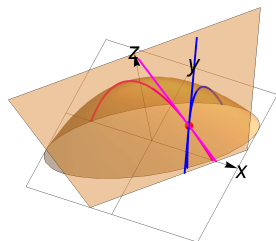
2. $z = f(x, y)$ のグラフの曲面において、
 $A(a, b, f(a, b))$ における

x 方向接線の傾き $= f_x(a, b)$,

y 方向接線の傾き $= f_y(a, b)$,

接平面の方程式

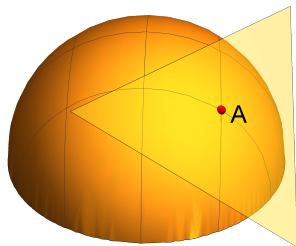
$$z - f(a, b) = f_x(a, b)(x - a) + f_y(a, b)(y - b) \\ \dots (\star)$$



2 変数関数

復習：接平面

[例：上半球面の接平面]



$$z = \sqrt{1 - x^2 - y^2} \quad (= f(x, y) \text{ とおく})$$

$$A\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$$

$$f_x(x, y) = \frac{-x}{\sqrt{1 - x^2 - y^2}},$$

$$f_y(x, y) = \frac{-y}{\sqrt{1 - x^2 - y^2}},$$

$$f_x\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) = -\frac{1}{\sqrt{2}}, \quad f_y\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$z - \frac{1}{\sqrt{2}} = -\frac{1}{\sqrt{2}}(x - \frac{1}{2}) - \frac{1}{\sqrt{2}}(y - \frac{1}{2})$$

$$z = \frac{-x - y + 2}{\sqrt{2}}$$

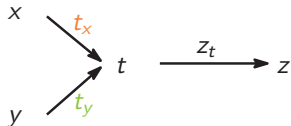
2 変数関数

合成関数の微分法

2 変数関数の合成関数の微分法

- (i) $z = g(t)$:微分可能, $t = f(x, y)$:偏微分可能
 \implies 合成関数 $z = g(f(x, y))$ も偏微分可能で

$$z_x = t_x z_t, \quad z_y = t_y z_t$$



すでに何回も使っている。

[例] $z = \sin(xy)$ のとき $xy = t$ において

$$z_x = z_t t_x = (\sin t)_t (xy)_x = \cos t \cdot y = y \cos(xy)$$

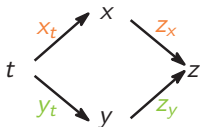
2 変数関数

合成関数の微分法

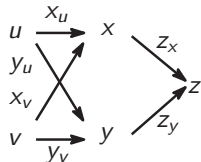
2 変数関数の合成関数の微分法 (続き)

(ii) $z = f(x, y)$: 偏微分可能かつ偏導関数が連続, $x = \varphi(t), y = \psi(t)$: 微分可能 \implies 合成関数 $z = f(\varphi(t), \psi(t))$ も微分可能で

$$z_t = x_t z_x + y_t z_y \cdots (**)$$

(iii) $z = f(x, y)$ が偏微分可能かつ偏導関数が連続, $x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v)$: 偏微分可能 \implies 合成関数 $z = f(\varphi(u, v), \psi(u, v))$ も偏微分可能で

$$\begin{cases} z_u = x_u z_x + y_u z_y \\ z_v = x_v z_x + y_v z_y \end{cases}$$



2 変数関数

合成関数の微分法

[(ii) の確かめ]

t が Δt だけ変化するとき x, y, z は

$$\Delta x = \varphi(t + \Delta t) - \varphi(t)$$

$$\Delta y = \psi(t + \Delta t) - \psi(t)$$

$$\Delta z = f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y)$$

だけ変化する. ここで Lagrange の平均値の定理を使って方向微分と同様の議論を
すると,

$$\begin{aligned}\Delta z &= \left(f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y + \Delta y) \right) + \left(f(x, y + \Delta y) - f(x, y) \right) \\ &= f_x(x + \theta_1 \Delta x, y + \Delta y) \Delta x + f_y(x, y + \theta_2 \Delta y) \Delta y, \\ &\quad 0 < \theta_1 < 1, \quad 0 < \theta_2 < 1\end{aligned}$$

となる数 θ_1, θ_2 がある.

2 変数関数

合成関数の微分法

[(ii) の確かめ (続き)]

この両辺を Δt で割って $\Delta t \rightarrow 0$ とすると

$$\frac{\Delta x}{\Delta t} \rightarrow \frac{dx}{dt} = x_t$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta t} \rightarrow \frac{dy}{dt} = y_t$$

$$f_x(x + \theta_1 \Delta x, y + \Delta y) \rightarrow f_x(x, y) = z_x, \quad f_y(x, y + \theta_2 \Delta y) \rightarrow f_y(x, y) = z_y$$

となるので

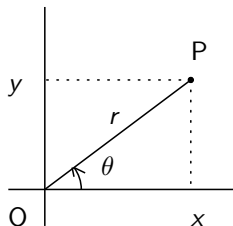
$$\frac{\Delta z}{\Delta t} \rightarrow (**) \text{ の右辺}$$

がわかる.

2 変数関数

平面の極座標

平面の極座標



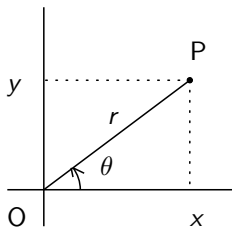
P の直交座標 : (x, y)

P の極座標 : (r, θ)

2 変数関数

平面の極座標

直交座標と極座標の関係 その1



$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$$

だから

$$\frac{\partial x}{\partial r} = \cos \theta$$

$$\frac{\partial y}{\partial r} = \sin \theta$$

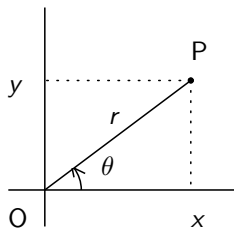
$$\frac{\partial x}{\partial \theta} = -r \sin \theta$$

$$\frac{\partial y}{\partial \theta} = r \cos \theta$$

2 変数関数

平面の極座標

直交座標と極座標の関係 その 2



$$\left\{ \begin{array}{l} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \cos \theta = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \\ \sin \theta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} \end{array} \right. \quad \text{だから}$$

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \cos \theta$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{-y}{x^2 + y^2} = \frac{-\sin \theta}{r}$$

$$\frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \sin \theta$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{x}{x^2 + y^2} = \frac{\cos \theta}{r}$$